

## ГЁЛЬДЕРОВО ОТСЛЕЖИВАНИЕ В СЛУЧАЕ КУБИЧЕСКОГО КАСАНИЯ\*

А. А. Петров

Санкт-Петербургский государственный университет,  
Российская Федерация, 199034, Санкт-Петербург, Университетская наб., 7-9

Рассматривается модельный пример диффеоморфизма  $f$  двумерной поверхности, удовлетворяющего аксиоме  $A$ , в случае кубического касания одномерных устойчивого и неустойчивого многообразий. Доказывается, что в случае, если отображение  $f$  обладает классом гладкости  $C^2$ , оно обладает гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\frac{1}{3}$ . Строится пример диффеоморфизма  $f$  класса гладкости  $C^1$ , обладающего гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\frac{1}{4}$ , но не обладающего гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\gamma > \frac{1}{4}$ . Библиогр. 4 назв.

*Ключевые слова:* динамические системы, отслеживание, кубическое касание, аксиома  $A$ .

**Введение.** В данной работе исследуется вопрос о наличии свойства гёльдерова отслеживания у системы, удовлетворяющего аксиоме  $A$ , но не удовлетворяющего условию строгой трансверсальности.

Отметим работу [1], в которой также рассматривается вопрос гёльдерова отслеживания. В ней доказывается, что если для любых  $\theta, \omega > 1/2$ , любая  $d$ -псевдотраектория длины  $\sim 1/d^\omega$  диффеоморфизма  $f$  класса гладкости  $C^2$  может быть  $d^\theta$ -отслежена точной, то диффеоморфизм  $f$  структурно устойчив.

Одной из отправных точек для данной работы послужила статья [2]. В ней доказано, что в случае, когда  $M$  есть поверхность (т. е. замкнутое двумерное многообразие) и диффеоморфизм  $f$  удовлетворяет аксиоме  $A$ , следующие два утверждения эквивалентны:

- (1)  $f$  обладает свойством отслеживания,
- (2)  $f$  удовлетворяет условию  $C^0$ -трансверсальности.

В данной же работе мы исследуем вопрос о гёльдеровом свойстве отслеживания в случае кубического касания устойчивого и неустойчивого многообразий  $C^k$ -диффеоморфизма  $f$  поверхности  $M$  (где  $k \in \mathbb{N}$ ). Естественной гипотезой в таком случае является следующая:  $f$  обладает гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\frac{1}{3}$ . Для модельного примера диффеоморфизма  $f$  мы показываем, что это так, если класс гладкости  $f$  хотя бы  $C^2$ . Также мы строим пример диффеоморфизма  $f$  класса гладкости  $C^1$ , обладающего гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\frac{1}{4}$  и не обладающего гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\gamma > \frac{1}{4}$ .

**1. Основные определения.** Пусть  $M$  — метрическое пространство с метрикой  $\text{dist}$ ,  $f: M \rightarrow M$  — непрерывное отображение.

В данной работе через  $I$  мы будем обозначать подмножество  $\mathbb{Z}$ , являющееся одним из следующих интервалов:  $(-\infty, a] \cap \mathbb{Z}$ ,  $[a, \infty) \cap \mathbb{Z}$  или  $[a, b] \cap \mathbb{Z}$ , где  $a, b \in \mathbb{Z}$ ,  $a \leq b$ .

Нам потребуются следующие три определения.

\*Работа выполнена при финансовой поддержке СПбГУ (проект 6.38.223.2014).

**Определение 1.** Пусть  $\xi = \{\xi_i\}_{i \in I}$  — последовательность точек в  $M$ , и пусть дано число  $d > 0$ . Будем говорить, что  $\xi$  является  $d$ -псевдотраекторией для  $f$ , если выполнены неравенства

$$\text{dist}(f(\xi_i), \xi_{i+1}) \leq d, \quad i, i+1 \in I.$$

**Определение 2.** Пусть  $\xi = \{\xi_i\}_{i \in I} \subset M$  —  $d$ -псевдотраектория для  $f$ . Будем говорить, что точка  $p \in M$   $\varepsilon$ -отслеживает  $d$ -псевдотраекторию  $\xi$ , если для всех допустимых  $i$  выполнены неравенства

$$\text{dist}(f^n(p), \xi_{i+n}) \leq \varepsilon.$$

**Определение 3.** Мы будем говорить, что отображение  $f$  обладает гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера, равным  $\gamma \in (0, 1]$ , если найдутся такие константы  $L, d_0 > 0$ , что для любой  $d^{1/\gamma}$ -псевдотраектории  $\xi$  отображения  $f$  с  $d \in (0, d_0)$  найдется точка  $p \in M$ ,  $Ld$ -отслеживающая псевдотраекторию  $\xi$ . Если  $\gamma = 1$ , то мы будем также говорить, что отображение  $f$  обладает липшицевым свойством отслеживания.

В нашем случае  $M = \mathbb{R}^2$ ,  $f: M \rightarrow M$  — диффеоморфизм. В  $\mathbb{R}^2$  мы фиксируем метрику

$$\text{dist}((x, y), (x', y')) = \max\{|x - x'|, |y - y'|\}.$$

Через  $\text{Lip}(f)$  мы будем обозначать константу Липшица отображения  $f$ .

Введем обозначения

$$W^s(p) = \left\{ q \in M \mid \lim_{i \rightarrow \infty} \text{dist}(f^i(p), f^i(q)) = 0 \right\},$$

$$W^u(p) = \left\{ q \in M \mid \lim_{i \rightarrow -\infty} \text{dist}(f^i(p), f^i(q)) = 0 \right\}.$$

Хорошо известно, что если  $p$  — неподвижная гиперболическая точка диффеоморфизма  $f$ , то  $W^s(p)$  и  $W^u(p)$  являются гладко погруженными многообразиями (см., например, [4]).

**2. Формулировка основного результата.** Пусть  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  — диффеоморфизм класса гладкости  $C^k$ , где  $k \in \mathbb{N}$ . Мы будем предполагать, что найдутся такие окрестности  $V_1 = (a_1, a_2) \times (b_1, b_2)$  и  $V_2 = (c_1, c_2) \times (d_1, d_2)$  точек  $r_1 = (-3, 0)$  и  $r_2 = (3, 0)$  соответственно, такая окрестность  $O$  начала координат  $(0, 0)$  и такая константа  $\delta > 0$ , что выполнены следующие соотношения:

$$(d1) \quad f|_{B_\delta(V_1)}(x, y) = (\alpha_1(x + 3) - 3, \beta_1 y), \quad \text{где } \alpha_1 > 1, \beta_1 \in (0, 1);$$

$$(d2) \quad f|_{B_\delta(V_2)}(x, y) = (\alpha_2(x - 3) + 3, \beta_2 y), \quad \text{где } \alpha_2 \in (0, 1), \beta_2 > 1;$$

$$(d3) \quad B_\delta(\{(0, 0)\}) \subset O, \quad B_\delta(f^{-1}(O)) \subset V_1, \quad B_\delta(f(O)) \subset V_2, \quad \text{где } B_\delta(A) \text{ — } \delta\text{-окрестность множества } A \subset \mathbb{R}^2;$$

$$(d4) \quad f|_{B_\delta(O)}(x, y) = (x + b, \phi(x, y)), \quad \text{где } b > 0, \text{ а отображение } \phi \text{ удовлетворяет соотношению } \phi(x, 0) = x^3.$$

Соотношение (d4) как раз и означает кубическое касание неустойчивого многообразия  $W^u(r_1)$  и устойчивого  $W^s(r_2)$ , поскольку, как следует из явного вида отображения  $f$ , выполнены включения

$$\begin{aligned} \{(x, x^3) \mid |x| \leq \delta\} &\subset W^u(r_1), \\ \{(x, 0) \mid |x| \leq \delta\} &\subset W^s(r_2). \end{aligned}$$

Мы докажем следующее утверждение.

**Теорема 1.** (1) Если  $f$  обладает гёльдеровым свойством отслеживания в  $V_1 \cup O \cup V_2$  с показателем Гёльдера  $\gamma$ , то  $\gamma \leq \frac{1}{3}$ .

(2) Дiffeоморфизм  $f$  обладает гёльдеровым свойством отслеживания в  $V_1 \cup O \cup V_2$  с показателем Гёльдера  $\frac{1}{4}$ .

(3) Если  $f$  принадлежит классу гладкости  $C^2$ , то  $f$  обладает гёльдеровым свойством отслеживания в  $V_1 \cup O \cup V_2$  с показателем Гёльдера  $\frac{1}{3}$ .

(4) Найдется диффеоморфизм класса гладкости  $C^1$ , удовлетворяющий условиям (d1)–(d4), но не обладающий гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\gamma > \frac{1}{4}$ .

**3. Вспомогательные леммы.** Следующая тривиальная лемма является частным случаем более общей классической леммы об отслеживании (см. [3], теорема 1.2.2).

**Лемма 1.** Пусть  $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 - C^1$ -диффеоморфизм, задающийся в окрестности

$$V = (a', a'') \times (b', b'')$$

по формуле

$$F|_V(x, y) = (\alpha(x - x_0) + x_0, \beta(y - y_0) + y_0),$$

где  $\alpha \in (0, 1)$ ,  $\beta > 1$ , и  $(x_0, y_0) \in V$ . Тогда для любой  $d$ -псевдотраектории  $\xi = \{\xi_i\}_{i=0}^N \subset V$ , где  $d > 0$ , найдется такая точка  $p \in V$ , что выполнены соотношения

$$\begin{aligned} \text{dist}(F^i(p), \xi_i) &\leq Ld, \quad i = 0, \dots, N, \\ F^i(p) &\in V, \quad i = 0, \dots, N, \end{aligned} \tag{1}$$

где  $L = \max\{\frac{1}{1-\alpha}, \frac{1}{\beta-1}\}$ .

В следующей лемме мы опишем множество  $C(d, q, F)$  точек, итерации которых остаются в достаточно малой  $d$ -окрестности, соответствующей итерации фиксированной точки  $q$ .

**Лемма 2.** Рассмотрим диффеоморфизм  $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , задающийся в  $\delta$ -окрестности точки  $(x_0, y_0)$ ,  $B_\delta(x_0, y_0)$ , по формуле

$$F(x, y) = (\alpha(x - x_0) + x_0, \beta(y - y_0) + y_0),$$

где  $\alpha \in (0, 1)$ ,  $\beta \in (1, \infty)$ . Пусть  $\nu = \frac{\delta}{2}$ , а точка  $q \in \mathbb{R}^2$  удовлетворяет соотношению

$$\text{dist}(q, (x_0, y_0)) \leq \frac{\nu}{\beta},$$

и пусть  $N \in \mathbb{N}$  — наименьшее натуральное число, такое, что выполнено включение

$$|(F^N(q))_y| \in [y_0 + \frac{\nu}{\beta}, y_0 + \nu). \quad (2)$$

Положим для  $d \in (0, \frac{\delta}{2\beta})$

$$C(d, q, F) = \{q' \in \mathbb{R}^2 \mid \text{dist}(F^i(q), F^i(q')) \leq d, i = 0, \dots, N\},$$

$$C_-(d, q, F) = \left\{ (q_x + \Delta_x, q_y + \Delta_y) \mid |\Delta_x| \leq d, |\Delta_y| \leq \frac{d|q_y - y_0|}{\nu} \right\},$$

$$C_+(d, q, F) = \left\{ (q_x + \Delta_x, q_y + \Delta_y) \mid |\Delta_x| \leq d, |\Delta_y| \leq \frac{\beta d|q_y - y_0|}{\nu} \right\}.$$

Тогда имеют место включения

$$C_-(d, q, F) \subseteq C(d, q, F) \subseteq C_+(d, q, F).$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Отметим прежде всего, что в условиях леммы выполнены включения

$$F^i(q) \in B_\nu(x_0, y_0), \quad i = 0, \dots, N. \quad (3)$$

Действительно,  $|q_x - x_0| \leq \nu$ , так как  $\text{dist}(q, (x_0, y_0)) \leq \frac{\nu}{\beta} \leq \nu$ , и неравенство (3) следует из сжатия вдоль оси  $OX$  с константой  $\alpha \in (0, 1)$  к точке  $x_0$  и в силу выбора  $N$ .

Нетрудно убедиться, рассуждая по индукции, для любой точки  $\tilde{q} = (q_x + \Delta_x, q_y + \Delta_y) \in C_-(d, q, F) \cup C(d, q, F) \cup C_+(d, q, F)$  выполнено включение

$$F^i(\tilde{q}) \in B_\delta(x_0, y_0) \quad (4)$$

для  $i = 0, \dots, N$ .

Покажем справедливость включения  $C_-(d, q, F) \subseteq C(d, q, F)$ . Пусть  $\tilde{q} = (q_x + \Delta_x, q_y + \Delta_y) \in C_-(d, q, F)$ . Тогда, принимая во внимание (2) и (4), мы можем оценить

$$\text{dist}(F^i(\tilde{q}), F^i(q)) = \max(\alpha^i |\Delta_x|, \beta^i |\Delta_y|) \max\left(d, d \cdot \frac{|(F^N(q))_y - y_0|}{\nu}\right) \leq d,$$

что и требовалось.

Осталось показать включение  $C(d, q) \subseteq C_+(d, q)$ . Предположим противное: нашлась такая точка  $\tilde{q} = (q_x + \Delta_x, q_y + \Delta_y) \in C(d, q)$ , что  $\tilde{q} \notin C_+(d, q)$ , т. е. выполнено неравенство

$$|\Delta_y| > \frac{\beta d|q_y|}{\nu}.$$

Тогда мы можем оценить

$$\text{dist}(F^N(\tilde{q}), F^N(q)) \geq |(F^N(\tilde{q}))_y - (F^N(q))_y| \geq \beta^N |\Delta_y| > \beta^N \frac{\beta d|q_y|}{\nu} \geq d,$$

откуда

$$\text{dist}(F^N(\tilde{q}), F^N(q)) > d,$$

что противоречит предположению  $\tilde{q} \in C(d, q)$ . Полученное противоречие завершает доказательство леммы.  $\square$

**4. Доказательство основного результата.** В этом разделе мы докажем теорему 1.

Мы опустим доказательство пункта 2, поскольку в нем, по существу, повторяются рассуждения, приведенные при доказательстве пункта 3. Также, как и пункт 3, пункт 2 сводится к доказательству соотношения (14).

**4.1. Доказательство пункта (1).** Покажем, что для любого  $\gamma \in (\frac{1}{3}, 1]$   $f$  не обладает гёльдеровым свойством отслеживания с показателем Гёльдера  $\gamma$ . Предполагая противное, мы построим  $d^{1/\gamma}$ -псевдотраекторию (с  $d \in (0, d_0)$ ), которая не может быть  $Ld$ -отслежена точной (где константы  $L, d_0$  из определения 3).

Положим

$$\begin{aligned}\xi_{-n} &= f^{-n}(b, 0), \quad n > 0, \\ \xi_0 &= (b, d^{\frac{1}{\gamma}}), \\ \xi_n &= f^n(\xi_0), \quad n > 0,\end{aligned}$$

где константа  $d > 0$  столь мала, что  $\xi_0 \in V_2$ . Ясно, что последовательность  $\xi$  является  $d^{1/\gamma}$ -псевдотраекторией.

В ходе рассуждений мы несколько раз будем уменьшать число  $d$ .

Так, мы можем считать, что выполнено неравенство

$$d \leq \min\left(\frac{\delta}{L}, d_0\right). \quad (5)$$

Из соотношений (d4) и (d2) следует, что  $\xi_{-i} \in W^u(r_1)$  при  $i \in \mathbb{N}$ .

Предположим, что нашлась такая точка  $p \in \mathbb{R}^2$ ,  $Ld$ -отслеживающая  $d^{1/\gamma}$ -псевдотраекторию  $\xi$ , т. е., что выполнены неравенства

$$\text{dist}(f^i(p), \xi_i) \leq Ld, \quad i \in \mathbb{Z}. \quad (6)$$

В силу соотношения (5), учитывая, что  $\xi_{-1} = (0, 0)$ , получаем оценку

$$\text{dist}(f^{-1}(p), (0, 0)) = \text{dist}(f^{-1}(p), \xi_{-1}) \leq Ld \leq \delta. \quad (7)$$

Отсюда, принимая во внимание условие (d3), получаем, что  $f^{-1}(p) \in O$ .

Поскольку, кроме того,  $Ld < \frac{\eta}{2}$ , для достаточно больших  $n$  выполнено неравенство  $\text{dist}(f^{-n}(p), r_1) \leq \eta$ , откуда следует, что  $p \in W^u(r_1)$ .

Как следует из условий (d1) и (d3),  $[-\delta, \delta] \times \{0\} \subset W^u(r_1)$ . Таким образом,  $f^{-1}(p) \in [-\delta, \delta] \times \{0\}$ , т. е. в координатах  $\mathbb{R}^2$  точка  $f^{-1}(p)$  имеет вид

$$f^{-1}(p) = (x', 0).$$

В силу (6) выполнена оценка

$$|x'| \leq Ld, \quad (8)$$

поэтому из условия (d4) следует, что  $p = f(f^{-1}(p)) = (x' + b, (x')^3)$ . Таким образом, используя (8), мы можем оценить  $y$ -координату точки  $p$ :

$$|x'|^3 \leq L^3 d^3. \quad (9)$$

Ясно, что найдутся такие  $d_1 > 0$ ,  $m \in \mathbb{N}$ , что для всех  $\tilde{d} \in (0, d_1)$  выполнено включение

$$\text{dist}(f^m(b, (\tilde{d}^{\frac{1}{7}})), (3, 0)) \leq \frac{\delta}{2\beta_2},$$

где  $\beta_2$  — константа из соотношения (d2). Вновь уменьшая  $d > 0$ , если нужно, можем считать, что  $d \in (0, d_1)$ .

Отметим, что в силу соотношения (6) выполнено включение

$$f^m(p) \in C(d, \xi_m), \quad (10)$$

где  $C(d, \xi_m, f)$  — множество, определенное в лемме 2.

В силу включения (10) и леммы 2, примененной к отображению  $f$ ,  $\delta$  и точкам  $(x_0, y_0) = (3, 0)$  и  $q = \xi_m$ , выполнено включение

$$f^m(p) \in C_+(d, \xi_m) = \left\{ ((\xi_m)_x + \Delta_x, (\xi_m)_y + \Delta_y) \mid |\Delta_x| \leq d, |\Delta_y| \leq \frac{\beta_2 d (\xi_m)_y}{\nu} \right\}, \quad (11)$$

где  $\nu$  — константа, определенная в формулировке леммы 2.

Уменьшая  $d$ , если нужно, мы можем добиться того, чтобы выполнялись включения

$$\begin{aligned} f^{-i}(C_+(d, \xi_m)) &\subset V_2, \quad i = 0, 1, \dots, m-1, \\ f^{-m}(C_+(d, \xi_m)) &\subset O. \end{aligned}$$

Из явного вида отображения  $f$  в окрестностях  $V_2$  и  $O$  (где  $f$  линейно) следует также соотношение

$$f^{-m+1}(C_+(d, \xi_m)) = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid |x - b| \leq \frac{d}{\alpha_2^{m-1}}, y \in \left[ d^{\frac{1}{7}} - \frac{\beta_2 d^{\frac{1}{7}+1}}{\nu}, d^{\frac{1}{7}} + \frac{\beta_2 d^{\frac{1}{7}+1}}{\nu} \right] \right\}.$$

Из соотношения (11) следует включение  $p \in f^{-m+1}(C_+(d, \xi_m))$ , откуда при достаточно малом  $d$  следует оценка для  $y$ -координаты:

$$p_y \geq d^{\frac{1}{7}} - \frac{\beta_2 d^{\frac{1}{7}+1}}{\nu} \geq 2L^3 d^3,$$

что противоречит оценке (9). Отсюда мы заключаем, что наше предположение о существовании точки  $p$ , удовлетворяющей соотношению (7), неверное. Доказательство пункта (1) окончено.

**4.2. Доказательство пункта (3).** Нам нужно показать, что найдутся такие константы  $d_0, L > 0$ , что любая  $d^3$ -псевдотраектория  $\xi = \{\xi_i\}_{i=0}^N \subset V_1 \cup O \cup V_2$  с  $d \in (0, d_0)$  может быть  $Ld$ -отслежена точной.

В ходе доказательства мы будем несколько раз уменьшать число  $d_0$  и увеличивать  $L$  (каждый раз новые константы будут зависеть только от  $f$ ).

Для начала заметим, что, как следует из явного вида системы, найдется такая константа  $d' > 0$ , что для любой  $(d')^3$ -псевдотраектории  $\xi = \{\xi_i\}_{i=0}^N \subset V_1 \cup O \cup V_2$  найдется такое  $n \in \mathbb{N}$ , что выполнены включения

$$\begin{aligned} \xi_i &\in V_1, \quad i = 0, \dots, n-1, \\ \xi_n &\in O, \\ \xi_i &\in V_2, \quad i = n+1, \dots, N. \end{aligned} \quad (12)$$

Положим  $d_0 = d'$ .

Применяя последовательно лемму 1 к  $\{\xi_i\}_{i=0}^{n-1}$ , а затем к  $\{\xi_i\}_{i=n+1}^N$ , получаем, что найдутся точки  $p \in V_1$  и  $q \in V_2$  и константа  $\mathfrak{L} > 0$ , удовлетворяющие соотношениям

$$\text{dist}(f^i(p), \xi_i) \leq \mathfrak{L}d^3, \quad i = 0, \dots, n-1,$$

$$\text{dist}(f^{i-n-1}(q), \xi_i) \leq \mathfrak{L}d^3, \quad i = n+1, \dots, N.$$

В силу липшицевости отображения  $f$  и его обратного,  $f^{-1}$ , мы можем оценить

$$\text{dist}(f^n(p), f^{-1}(q)) \leq \text{Lip}(f^{-1})\text{dist}(f^{n+1}(p), q) \leq \text{Lip}(f^{-1}) (\text{Lip}(f)\mathfrak{L}d^3 + d^3 + \mathfrak{L}d^3) \leq \mathfrak{C}d^3, \quad (13)$$

где  $\mathfrak{C} = \text{Lip}(f^{-1}) (1 + \mathfrak{L} + \text{Lip}(f)\mathfrak{L})$ .

Уменьшая  $d_0$  и учитывая включение (12), мы можем добиться выполнения включений

$$f^n(p) \in B_{\frac{\delta}{2}}(O),$$

$$f^{-1}(q) \in B_{\frac{\delta}{2}}(O).$$

Далее мы покажем, что найдется константа  $K > 0$ , зависящая только от  $f$ , и такая точка  $r \in \mathbb{R}^2$ , что выполнены неравенства

$$\text{dist}(f^i(p), f^i(r)) \leq Kd, \quad i = 0, \dots, n-1,$$

$$\text{dist}(f^{i-n-1}(q), f^i(r)) \leq Kd, \quad i = n+1, \dots, N,$$

откуда легко получается, что точка  $r$   $Ld$ -отслеживает псевдотраекторию  $\xi$  с некоторым  $L > 0$ , зависящим только от  $f$ .

Положим

$$D(p) = \{p' \in \mathbb{R}^2 \mid \text{dist}(f^i(p'), f^i(p)) \leq Kd, \quad i = 0, \dots, n\},$$

$$D(q) = \{p' \in \mathbb{R}^2 \mid \text{dist}(f^i(p'), f^i(q)) \leq Kd, \quad i = 0, \dots, N-n-1\},$$

где константу  $K > 0$  (зависящую только от  $f$ ) мы выберем позднее. Мы покажем, что

$$f^{n+1}(D(p)) \cap D(q) \neq \emptyset. \quad (14)$$

Тогда любая точка  $r \in f^{-n-1}(f^{n+1}(D(p)) \cap D(q))$  и является искомой.

Для удобства введем обозначение  $f^n(p) = (\tilde{x}, \tilde{y})$ .

Уменьшая, если нужно,  $d_0$ , из явного вида системы  $f$  и леммы 2 получаем, что множество

$$C(p) = \left\{ (\tilde{x} + \Delta_x, \tilde{y} + \Delta_y) \mid |\Delta_x| \leq Kd, |\Delta_y| \leq \frac{Kd|\tilde{y}|}{\mathfrak{b}} \right\}, \quad (15)$$

где  $\mathfrak{b} = \max(|b_1|, |b_2|)$ , удовлетворяет соотношению

$$C(p) \subseteq f^n(D(p)). \quad (16)$$

Рассмотрим два случая:

$$(Y1) \quad |\tilde{y}| \geq d^2,$$

$$(Y2) \quad |\tilde{y}| < d^2.$$

В случае (Y1) из соотношений (15) и (16) следует, что

$$f^n(D(p)) \supseteq C(p) \supseteq \left\{ (\tilde{x} + \Delta_x, \tilde{y} + \Delta_y) \mid |\Delta_x| \leq Kd, |\Delta_y| \leq \frac{Kd^3}{b} \right\},$$

откуда при  $K \geq \mathfrak{C}b$ , учитывая соотношение (13), получаем включение

$$f^{-1}(q) \in f^n(D(p)),$$

что и требовалось.

Рассмотрим случай (Y2). Здесь также возможны две альтернативы:

$$(X1) \quad |\tilde{x}| \leq Kd,$$

$$(X2) \quad |\tilde{x}| > Kd.$$

Мы покажем, что в каждом из этих случаев выполнены неравенства

$$\phi\left(\tilde{x} + \frac{Kd}{2}, \tilde{y}\right) - \phi(x, y) \geq \mathfrak{C}d^3, \quad (17)$$

$$\phi\left(\tilde{x} - \frac{Kd}{2}, \tilde{y}\right) - \phi(x, y) \leq -\mathfrak{C}d^3, \quad (18)$$

где функция  $\phi$  из условия (d4); тогда из простых геометрических соображений получается, что  $C(p) \cap S(q) \neq \emptyset$ , где  $C(p)$  определено в (15), а  $S(q) = \{(q_x + \Delta_x, q_y) \mid |\Delta_x| \leq Kd\}$ . Отсюда, учитывая тот факт, что  $S(q) \subset D(q)$ , получаем требуемое соотношение (14).

Поскольку  $f$  принадлежит классу  $C^2$ , учитывая соотношение (d4), мы можем написать

$$\phi(x, y) = x^3 + cy + xy\Psi(x, y) + y^2\Phi(x, y), \quad (19)$$

где  $\Psi, \Phi$  — непрерывные функции и  $c = \frac{\partial\phi}{\partial y}(0, 0)$ .

Отметим также, что для всех  $x, y \in \mathbb{R}$  выполнено неравенство

$$x^2 + 3xy + 3y^2 \geq \frac{x^2}{8} + \frac{y^2}{8}. \quad (20)$$

Мы рассмотрим только подслучай (X1) (в подслучае (X2) рассуждения аналогичны). Неравенства (17) и (18) доказываются аналогично, поэтому мы ограничимся доказательством (17).

Так, из (19) получаем соотношение

$$\begin{aligned} \phi\left(\tilde{x} + \frac{Kd}{2}, \tilde{y}\right) - \phi(\tilde{x}, \tilde{y}) &= \left(3\tilde{x}^2 \frac{Kd}{2} + 3\tilde{x} \left(\frac{Kd}{2}\right)^2 + \left(\frac{Kd}{2}\right)^3\right) + \\ &+ \frac{Kd}{2}\tilde{y}\Psi(\tilde{x} + Kd, \tilde{y}) + \tilde{x}\tilde{y}\Delta\Psi(\tilde{x}, \tilde{y}) + \tilde{y}^2\Delta\Phi(\tilde{x}, \tilde{y}), \end{aligned} \quad (21)$$

где

$$\Delta T(\tilde{x}, \tilde{y}) = T\left(\tilde{x} + \frac{Kd}{2}, \tilde{y}\right) - T(\tilde{x}, \tilde{y}), \quad T = \Psi, \Phi.$$



Уменьшая  $d_0$ , если нужно, можем считать, что  $|\Delta\Psi(x, y)| \leq 1$ ,  $|\Delta\Phi(x, y)| \leq 1$  при  $(x, y) \in B_\delta(O)$ . Положим

$$\mathfrak{M} = \max_{p' \in B_\delta(O)} |\Psi(p')|.$$

Отсюда, учитывая (20) и (21) и увеличивая, если нужно,  $K > 0$ , получаем требуемую оценку:

$$\phi\left(\tilde{x} + \frac{Kd}{2}, \tilde{y}\right) - \phi(x, y) \geq \frac{K^3 d^3}{64} - \frac{K d^3 \mathfrak{M}}{2} - K d^3 - d^4 \geq \mathfrak{C} d^3.$$

**4.3. Доказательство пункта 4.** Пусть  $\alpha_1 = \beta_2 = 4$ ,  $\alpha_2 = \beta_1 = \frac{1}{4}$ ,  $b = 2\frac{1}{2}$ ,  $V_1 = (-4, -2) \times (-1, 1)$ ,  $V_2 = (2, 4) \times (-1, 1)$ ,  $O = (-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}) \times (-1, 1)$ ,  $\delta = \frac{1}{12}$ .

Положим

$$\begin{aligned} \theta(x, y) &= \frac{|x||y|}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}} \cdot |\log|x|| \cdot |\log|y||}, \quad x, y \neq 0, \\ \theta(x, 0) &= 0, \\ \theta(0, y) &= 0. \end{aligned}$$

Ясно, что функция  $\theta$  обладает классом гладкости  $C^1$ .

В качестве функции  $\phi(x, y)$  возьмем

$$\phi(x, y) = y + x^3 + \frac{|x||y|}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}} \cdot |\log|x|| \cdot |\log|y||}.$$

Несложно построить диффеоморфизм  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , удовлетворяющий условиям (d1)–(d4) с заданными нами параметрами.

Мы покажем, что такое  $f$  не обладает гёльдеровым свойством отслеживания с показателями Гёльдера  $\gamma \in (\frac{1}{4}, 1]$ .

Предположим противное. Тогда найдутся такие константы  $L, d_0 > 0$  и  $\epsilon > 0$ , что для любого  $d \in (0, d_0)$  любая  $d^{4-\epsilon}$ -псевдотраектория может быть  $Ld$ -отслежена точной. Мы построим псевдотраекторию, для которой это не так.

Зададим псевдотраекторию  $\xi$  по следующему правилу:

$$\begin{aligned} \xi_0 &= \left(0, \frac{d^{3-\epsilon}}{M}\right), \\ \xi_{-n} &= f^{-n}(\xi_0), \quad n \in \mathbb{N}, \\ \xi_1 &= f(\xi_0) + \left(0, d^{4-\epsilon}\right) = \left(2\frac{1}{2}, \frac{d^{3-\epsilon}}{M} + d^{4-\epsilon}\right), \\ \xi_n &= f^{n-1}(\xi_1), \quad n \in \mathbb{N}, \end{aligned}$$

где константа  $M > 0$  такова, что  $d^{4-\epsilon} - 4Ld \left(\frac{d^{3-\epsilon}}{M} + d^{4-\epsilon}\right) > \frac{4Ld^{4-\epsilon}}{M}$ .

Ясно, что построенная нами последовательность  $\xi = \{\xi_i\}_{i \in \mathbb{Z}}$  является  $d^{4-\epsilon}$ -псевдотраекторией.

Предположим теперь, что нашлась точка  $p \in \mathbb{R}^2$   $Ld$ -отслеживающая  $\xi$ , т. е. удовлетворяющая неравенствам

$$\text{dist}(f^i(p), \xi_i) \leq Ld. \quad (22)$$

Уменьшая, если нужно,  $d > 0$ , мы можем применить лемму 2 к системе  $f^{-1}$  и точке  $\xi_0$  и к системе  $f$  и точке  $\xi_1$  соответственно. Откуда получаем следующие соотношения (отметим, что в обоих случаях  $\beta = 4$ ,  $\delta = \frac{1}{12}$ ):

$$C_+(Ld, \xi_0, f^{-1}) = \left\{ (x, y) \mid |x| \leq Ld, y \in \left[ \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} - \frac{192d^{4-\varepsilon}}{M}, \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + \frac{192d^{4-\varepsilon}}{M} \right] \right\},$$

$$C_+(Ld, \xi_1, f) = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in \left[ 2\frac{1}{2} - Ld, 2\frac{1}{2} + Ld \right], \right. \\ \left. y \in \left[ \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + d^{4-\varepsilon} - 192dy_1, \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + d^{4-\varepsilon} + 192dy_1 \right] \right\},$$

где  $y_1 = (\xi_1)_y = \left(\frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + d^{4-\varepsilon}\right)$ .

Мы покажем, что выполнено соотношение

$$f(C_+(Ld, \xi_0, f^{-1})) \cap C_+(Ld, \xi_1, f) = \emptyset,$$

что противоречит включениям  $p \in C_+(Ld, \xi_0, f^{-1})$ ,  $f(p) \in C_+(Ld, \xi_1, f)$ , которые также следуют из леммы 2 и соотношений (22).

Так, пусть  $(x, y) \in C_+(Ld, \xi_0, f^{-1})$ . Для краткости запишем

$$x = uLd, \\ y = \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + v\frac{192d^{4-\varepsilon}}{M}, \quad (23)$$

где  $|u|, |v| \leq 1$ . Мы покажем, что

$$\phi(x, y) < \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + d^{4-\varepsilon} - 192dy_1 \quad (24)$$

для всех таких точек  $(x, y)$ , откуда следует, что  $f(x, y) \notin C_+(Ld, \xi_1, f)$ , что и требуется. Для доказательства (24) мы вычтем из правой части неравенства левую и оценим:

$$\frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + d^{4-\varepsilon} - 192dy_1 - \phi(x, y) > \\ > d^{4-\varepsilon} - 192dy_1 - |u|^3 L^3 d^3 + \frac{|u|Ld\frac{d^{3-\varepsilon}}{2M}}{\left((uLd)^2 + \left(\frac{2d^{3-\varepsilon}}{M}\right)^2\right)^{\frac{1}{2}} \cdot |\log|x|| \cdot |\log|y||}. \quad (25)$$

Здесь мы приняли во внимание  $|v| \leq 1$  и неравенства

$$\frac{d^{3-\varepsilon}}{M} - \frac{192d^{4-\varepsilon}}{M} > \frac{d^{3-\varepsilon}}{2M} \geq \frac{192d^{4-\varepsilon}}{M},$$

которые выполнены при достаточно большом  $M$  и достаточно малом  $d$ .

Уменьшая  $d$  и увеличивая  $M$ , мы можем считать, что  $1 - \frac{192}{M}d \geq 1/2$ . Учитывая это неравенство, продолжим оценку (25):

$$\begin{aligned} \frac{d^{3-\varepsilon}}{M} + d^{4-\varepsilon} - 192dy_1 - \phi(x, y) &\geq \\ &\geq \frac{d^{4-\varepsilon}}{2} + |u|^3 d^3 \left( -L^3 + \frac{L}{((uLd)^2 + (\frac{2d^{2-\varepsilon}}{M})^2)^{\frac{1}{2}} d^\varepsilon u^2 \cdot |\log|x|| \cdot |\log|y||} \right). \end{aligned}$$

Отметим, что при малом  $d$  выполнено неравенство

$$\left( (uLd)^2 + \left( \frac{2d^{2-\varepsilon}}{M} \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} < 1,$$

откуда при достаточно малом  $d$  следует цепочка неравенств

$$\begin{aligned} |u|^3 d^3 \left( -L^3 + \frac{L}{((uLd)^2 + (\frac{2d^{2-\varepsilon}}{M})^2)^{\frac{1}{2}} d^\varepsilon u^2 \cdot |\log|x|| \cdot |\log|y||} \right) &\geq \\ &\geq |u|^3 d^3 \left( -L^3 + \frac{L}{d^\varepsilon u^2 \cdot |\log|x|| \cdot |\log|y||} \right) \geq 0. \end{aligned}$$

Откуда и следует (25).  $\square$

### Литература

1. *Tikhomirov S.* Hölder shadowing om finite intervals // *Ergodic Theory and Dynamical Systems*, FirstView Article. Cambridge University Press, 2014.
2. *Sakai K.* Shadowing Property and Transversality Condition // *Dynamical Systems and Chaos*. Vol. 1. Singapore: World Sci., 1995. P. 233–238.
3. *Pilyugin S. Yu.* Shadowing in dynamical systems // *Lecture Notes in Mathematics*. Vol. 1706. Springer, 1999.
4. *Pilyugin S. Yu.* Spaces of Dynamical Systems // *De Gruyter Studies in Mathematical Physics*. 2012. Vol. 3.

Статья поступила в редакцию 25 декабря 2014 г.

Сведения об авторе

*Петров Алексей Алексеевич* — al.petrov239@gmail.com

### HÖLDER SHADOWING IN THE CASE OF CUBIC TANGENCY

*Alexey A. Petrov*

St.Petersburg State University, Universitetskaya nab., 7-9, St.Petersburg, 199034, Russian Federation; al.petrov239@gmail.com

We consider a model example of a diffeomorphism  $f$  of a compact surface with Axiom A in the case of cubic tangency of one-dimensional stable and unstable manifolds. We prove that if  $f$  is of class  $C^2$ , then  $f$  has the Hölder shadowing property with exponent  $\frac{1}{3}$ . We construct an example of a diffeomorphism  $f$  that is of class  $C^1$ , has the Hölder shadowing property with exponent  $\frac{1}{4}$  but fails to have the Hölder shadowing property with exponent  $\gamma > \frac{1}{4}$ . Refs 4.

*Keywords:* dynamical systems, shadowing, cubic tangency, Axiom A.

### References

1. *Tikhomirov S.* “Hölder shadowing om finite intervals”, *Ergodic Theory and Dynamical Systems*, *FirstView Article* (Cambridge University Press, 2014).
2. *Sakai K.* “Shadowing Property and Transversality Condition”, *Dynamical Systems and Chaos* **1**, 233–238 (World Sci., Singapore, 1995).
3. *Pilyugin S. Yu.* “Shadowing in dynamical systems”, *Lecture Notes in Mathematics* **1706** (Springer, 1999).
4. *Pilyugin S. Yu.* “Spaces of Dynamical Systems”, *De Gruyter Studies in Mathematical Physics* **3**, (2012).